

МАТЕМАТИЧЕСКИЕ МЕТОДЫ В ТЕХНИКЕ И ТЕХНОЛОГИЯХ

УДК 514.742.4

ОПТИМИЗАЦИЯ СПОСОБА ОПРЕДЕЛЕНИЯ ФУНКЦИИ
ПО ЕЕ ГРАДИЕНТУ*И.П. Попов*

Актуальность задачи определения функции по ее градиенту можно показать на примере пространственного распределения сил, которое является градиентом энергии соответствующего поля [1–5].

Специфика технических исследований позволяет ограничиться рассмотрением операций в трехмерном пространстве векторных полей и гладких функций.

Существует несколько способов отыскания функции по ее градиенту [6–9]:

$$\text{grad } f = \nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right). \quad (1)$$

Наиболее простой способ [10] заключается в вычислении криволинейного интеграла:

$$f = \int_{x_0, y_0, z_0}^{x, y, z} \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz = \\ = \int_{x_0}^x \frac{\partial f}{\partial x}(x, y_0, z_0) dx + \int_{y_0}^y \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z_0) dy + \int_{z_0}^z \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) dz.$$

Достоинством этого метода является компактность, недостатком – необходимость выбора начальной точки интегрирования (x_0, y_0, z_0) . Последнее сопряжено с произволом, который может отразиться на виде окончательного решения. Кроме того, в ряде случаев это может быть сопряжено с трудностями, вследствие чего придется решать дополнительную задачу.

Пример 1. Для двухмерного случая

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2x \arcsin y + \ln(y-1), \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{x^2}{\sqrt{1-y^2}} + \frac{x}{y-1}$$

возникает проблема с выбором y_0 , поскольку должны одновременно выполняться условия $y \leq 1$ и $y > 1$.

Есть способы, не имеющие этого изъяна, например [11]. Они заключаются в подборе вспомогательных функций. Однако их существенными минусами являются трудоемкость и громоздкость.

Предлагаемый ниже подход свободен от недостатков указанных способов. По трудоемкости и компактности он сопоставим с первым способом и не предполагает необходимости определения исходной точки интегрирования.

Данный способ определяет **теорема:** функция f может быть восстановлена по ее градиенту (1) в соответствии с формулой

$$f = \int \frac{\partial f}{\partial x} dx + \int \frac{\partial f}{\partial y} dy + \int \frac{\partial f}{\partial z} dz - 2V_{xyz} - V_{xy} - V_{xz} - V_{yz} + C = \\ = P_{xyz}(x, y, z) + P_{xy}(x, y) + P_{xz}(x, z) + P_x(x) +$$

$$\begin{aligned}
 & + Q_{xyz}(x, y, z) + Q_{xy}(x, y) + Q_{yz}(y, z) + Q_y(y) + \\
 & + R_{xyz}(x, y, z) + R_{xz}(x, z) + R_{yz}(y, z) + R_z(z) - \\
 & - 2V_{xyz} - V_{xy} - V_{xz} - V_{yz} + C.
 \end{aligned} \tag{2}$$

При этом

$$P_{xyz} = Q_{xyz} = R_{xyz} = V_{xyz}, \tag{3}$$

$$P_{xy} = Q_{xy} = V_{xy}, \tag{4}$$

$$P_{xz} = R_{xz} = V_{xz}, \tag{5}$$

$$Q_{yz} = R_{yz} = V_{yz}. \tag{6}$$

Величины (3)–(6) представляют собой функции, содержащие указанные в индексах переменные.

Доказательство. Очевидны равенства:

$$\begin{aligned}
 \int \frac{\partial f}{\partial x} dx &= P_{xyz}(x, y, z) + P_{xy}(x, y) + P_{xz}(x, z) + P_x(x), \\
 \int \frac{\partial f}{\partial y} dy &= Q_{xyz}(x, y, z) + Q_{xy}(x, y) + Q_{yz}(y, z) + Q_y(y), \\
 \int \frac{\partial f}{\partial z} dz &= R_{xyz}(x, y, z) + R_{xz}(x, z) + R_{yz}(y, z) + R_z(z),
 \end{aligned}$$

$$\frac{\partial^3}{\partial x \partial y \partial z} \int \frac{\partial f}{\partial x} dx = \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y \partial z} = \frac{\partial^3 P_{xyz}}{\partial x \partial y \partial z},$$

$$\frac{\partial^3}{\partial x \partial y \partial z} \int \frac{\partial f}{\partial y} dy = \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y \partial z} = \frac{\partial^3 Q_{xyz}}{\partial x \partial y \partial z},$$

$$\frac{\partial^3}{\partial x \partial y \partial z} \int \frac{\partial f}{\partial z} dz = \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y \partial z} = \frac{\partial^3 R_{xyz}}{\partial x \partial y \partial z}.$$

откуда непосредственно следует (3).

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \int \frac{\partial f}{\partial x} dx &= \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 P_{xyz}}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 P_{xz}}{\partial x \partial y}, \\
 \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \int \frac{\partial f}{\partial y} dy &= \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 Q_{xyz}}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 Q_{xy}}{\partial x \partial y},
 \end{aligned}$$

откуда с учетом (3) следует (4).

$$\frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \int \frac{\partial f}{\partial x} dx = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} = \frac{\partial^2 P_{xyz}}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 P_{xz}}{\partial x \partial z},$$

откуда с учетом (3) следует (5).

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial^2}{\partial y \partial z} \int \frac{\partial f}{\partial y} dy &= \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = \frac{\partial^2 Q_{xyz}}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 Q_{yz}}{\partial y \partial z}, \\
 \frac{\partial^2}{\partial y \partial z} \int \frac{\partial f}{\partial z} dz &= \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = \frac{\partial^2 R_{xyz}}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 R_{yz}}{\partial y \partial z},
 \end{aligned}$$

откуда с учетом (3) следует (6).

Координаты градиента функции (2) можно вычислить следующим образом:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\int \frac{\partial f}{\partial x} dx + Q_{xyz} + Q_{xy} + Q_{yz} + Q_y + \right.$$

$$+ R_{xyz} + R_{xz} + R_{yz} + R_z - 2V_{xyz} - V_{xy} - V_{xz} - V_{yz} + C) = \frac{\partial f}{\partial x}.$$

Слагаемые в скобках, являющиеся функциями от x , кроме первого взаимно уничтожаются. Частные производные по x от остальных равны нулю.

Аналогичным образом обстоит дело с частными производными по y и z .

Таким образом, градиент правой части (2) равен (1), следовательно, правая часть (2) представляет собой восстановленную функцию f . Теорема доказана.

Следствие.

$$f = V_{xyz} + V_{xy} + V_{xz} + V_{yz} + V_x + V_y + V_z + C, \quad (7)$$

где $V_x = P_x(x)$, $V_y = Q_y(y)$, $V_z = R_z(z)$

Пример 2.

$$\begin{aligned} \text{grad } f &= \left(\frac{z}{y} + \sin y + \frac{z}{x} + 2x \right) \mathbf{i} + \left(x \cos y - \frac{xz}{y^2} + 2yz^3 + 3y^2 \right) \mathbf{j} + \left(\frac{x}{y} + \ln x + 3y^2 z^2 - e^z \right) \mathbf{k} \\ f &= \left(\frac{xz}{y} + x \sin y + z \ln x + x^2 \right) + \left(\frac{xz}{y} + x \sin y + y^2 z^3 + y^3 \right) + \\ &+ \left(\frac{xz}{y} + z \ln x + y^2 z^3 - e^z \right) - 2 \frac{xz}{y} - x \sin y - z \ln x - y^2 z^3 + C = \\ &= \frac{xz}{y} + x \sin y + z \ln x + y^2 z^3 + x^2 + y^3 - e^z + C. \end{aligned}$$

Здесь

$$\begin{aligned} P_{xyz} &= Q_{xyz} = R_{xyz} = V_{xyz} = \frac{xz}{y}, \\ P_{xy} &= Q_{xy} = V_{xy} = x \sin y, \quad P_{xz} = R_{xz} = V_{xz} = z \ln x, \quad Q_{yz} = R_{yz} = V_{yz} = y^2 z^3, \\ P_x &= V_x = x^2, \quad Q_y = V_y = y^3, \quad R_z = V_z = e^z. \end{aligned}$$

Вычисление по формуле (7) еще компактнее.

Библиографический список

1. Попов, И.П. О некоторых аспектах магнитоэлектрического взаимодействия / И.П. Попов // Вестник Челябинского государственного университета. Физика. 2009. Вып. 5. № 24 (162). С. 34–39.
2. Попов, И.П. Построение абстрактной модели силового поля типа электромагнитного. Ч. 1 / И.П. Попов // Наука. Инновации. Технологии. Научный журнал Северо-Кавказского федерального университета. 2015. № 2. С. 41–54.
3. Попов, И.П. Дуально-инверсный аналог силы Ампера для магнитопровода с изменяющимся магнитным потоком, находящегося в электрическом поле / И.П. Попов // Вестник Курганского государственного университета. Естественные науки. 2009. Вып. 2. № 1 (15). С. 51–52.
4. Попов, И.П. Два подхода классиков электромагнетизма к взаимодействию проводников с токами / И.П. Попов // Вестник Курганского государственного университета. Серия: Естественные науки. 2015. Вып. 7. № 1 (35). С. 55–56.
5. Попов, И.П. Силы, возникающие в вихревом электрическом поле между магнитопроводами с изменяющимися магнитными потоками / И.П. Попов // Вестник Курганского государственного университета. Серия: Технические науки. 2010. Вып. 5. № 1 (17). С. 93–94.

6. Попов, И.П. О некоторых операциях над векторами / И.П. Попов // Вестник Волгоградского государственного университета. Серия 1: Математика. Физика. 2014. № 5 (24). С. 55–61.

7. Попов, И.П. Поверхностные градиент, дивергенция и ротор / И.П. Попов // Вестник Псковского государственного университета. Естественные и физико-математические науки. 2014. Вып. 5. С. 159–172.

8. Попов, И.П. Разновидности оператора набла / И.П. Попов // Вестник Амурского государственного университета. Естественные и экономические науки. 2015. Вып. 71. С. 20–32.

9. Попов, И.П. Элементы поверхностного векторного анализа / И.П. Попов // Зауральский научный вестник. 2015. № 1(7). С. 77–84.

10. Богданов, Ю.С. Лекции по математическому анализу / Ю.С. Богданов. Ч. 2. Минск: БГУ, 1978.

11. Пискунов, Н.С. Дифференциальное и интегральное исчисления. Т. 2 / Н.С. Пискунов. М.: Наука, 1976.